

Exercice 1

① on va montrer que les points A, B et C ne sont pas alignés.

$$\text{on a } \vec{AB} \begin{pmatrix} 2-1 \\ 1-0 \\ -1-3 \end{pmatrix} = \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -4 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AC} \begin{pmatrix} 1-1 \\ 1-0 \\ 1-3 \end{pmatrix} = \vec{AC} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$\hookrightarrow \text{on calcule } 0:1=0 \text{ et } 1:1=1 \neq 0$$

Donc il n'y a pas de proportionnalité entre les coordonnées
Donc les vecteurs ne sont pas colinéaires et les points

A, B, C définissent un plan (car ils ne sont pas alignés).

② on doit vérifier que \vec{n} est orthogonal à deux vecteurs non colinéaires du plan (ABC).

$$\text{on calcule } \vec{n} \cdot \vec{AB} = \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -4 \end{pmatrix} = 4 \times 1 + 4 \times 1 + 2 \times (-4) = \boxed{0} \rightarrow \boxed{\vec{n} \perp \vec{AB}}$$

$$\text{et } \vec{n} \cdot \vec{AC} = \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} = 4 \times 0 + 4 \times 1 + 2 \times (-2) = \boxed{0} \rightarrow \boxed{\vec{n} \perp \vec{AC}}$$

\rightarrow on a bien le résultat souhaité.

③ Les coordonnées du vecteur normal vont représenter les coefficients a, b et c de l'équation cartésienne du plan.

pour (ABC), on aura donc: $4x + 4y + 2z + d = 0$

et on utilise, par exemple, le point A.

$$\text{on a } A \in (ABC) \rightarrow 4 \times \overset{a}{\underset{x_A}{1}} + 4 \times \overset{b}{\underset{y_A}{0}} + 2 \times \overset{c}{\underset{z_A}{3}} + d = 0 \rightarrow 10 + d = 0$$

$$\rightarrow d = -10.$$

on obtient donc pour (ABC): $\boxed{4x + 4y + 2z - 10 = 0}$

④ on remplace x, y et z par les coordonnées du point H

$$\hookrightarrow \text{on a bien } 4 \times \overset{x_H}{0} + 4 \times \overset{y_H}{2} + 2 \times \overset{z_H}{1} - 10 = \boxed{0} \rightarrow \boxed{H \in (ABC)}$$

⑤ on a ici un raisonnement très classique.

on commence par calculer $\vec{AB} \cdot \vec{AH}$ avec les coordonnées.

$$\text{on a } \vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -4 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AH} \begin{pmatrix} 0-1 \\ 2-0 \\ 1-3 \end{pmatrix} = \vec{AH} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$\hookrightarrow \vec{AB} \cdot \vec{AH} = 1 \times (-1) + 1 \times 2 + (-4) \times (-2) = \boxed{9}$$

et on sait que $\vec{AB} \cdot \vec{AH} = AB \times AH \times \cos(\widehat{BAH})$

$$\text{avec } AB = \|\vec{AB}\| = \sqrt{1^2 + 1^2 + (-4)^2} = \sqrt{18}$$

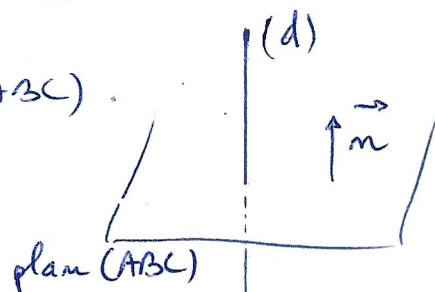
$$AH = \|\vec{AH}\| = \sqrt{(-1)^2 + 2^2 + (-2)^2} = \sqrt{9} = 3$$

On a donc $\vec{AB} \cdot \vec{AH} = 9 = \sqrt{28} < 3 < \cos(\widehat{BAH})$

$$\text{soit } \widehat{BAH} = \cos^{-1}\left(\frac{9}{\sqrt{28} < 3}\right) = \boxed{45^\circ}$$

⑥ La droite (d) est orthogonale au plan (ABC).

un vecteur directeur de (d) sera donc le vecteur \vec{n} (normal au plan (ABC)).



On aura donc pour (d) $\begin{cases} x = 0 + 4t \\ y = 2 + 4t \\ z = 1 + 2t \end{cases}$, avec $t \in \mathbb{R}$

point H \nearrow vecteur directeur

$$\text{soit } \begin{cases} x = 4t \\ y = 2 + 4t \\ z = 1 + 2t \end{cases}$$

⑦ Le point H appartient à la droite (d) et au plan (ABC).
Ce point sera le projeté orthogonal du point S sur le plan (ABC).
Donc la distance entre S et (ABC) sera égale à SH.

$$\text{On a } SH = \sqrt{(x_H - x_S)^2 + (y_H - y_S)^2 + (z_H - z_S)^2}$$

$$= \sqrt{(0 - 4t)^2 + (2 - (2 + 4t))^2 + (1 - (1 + 2t))^2}$$

\leftarrow car $S \in (d)$

$$\text{on obtient } SH = \sqrt{(-4t)^2 + (-4t)^2 + (-2t)^2} = \sqrt{36t^2}$$

$$\text{or on veut } SH = 6 \rightarrow \sqrt{36t^2} = 6 \rightarrow 6|t| = 6$$

\uparrow valeur absolue
car t peut être négatif.

\hookrightarrow on en déduit $|t| = 1$ soit $t = \boxed{-1}$ ou $t = \boxed{1}$

mais l'énoncé nous demande d'avoir x_3 positive.

On prend $t = 1$ et les coordonnées du point S sont alors :

$$\begin{cases} x = 4 \times 1 \\ y = 2 + 4 \times 1 \\ z = 1 + 2 \times 1 \end{cases} \text{ soit } S \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \\ 3 \end{pmatrix}$$